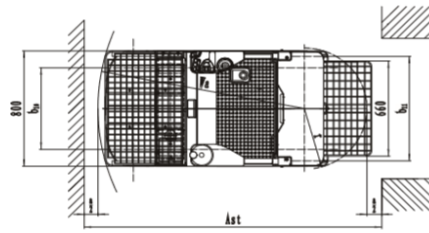
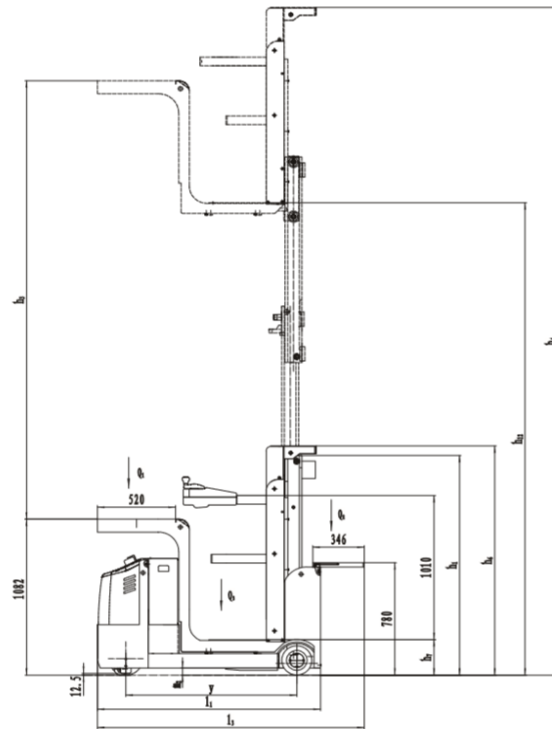




## WÓZEK KOMPLETACYJNY EP JX1

Charakterystyka ogólna					
1.1. Producent		EP	EP	EP	EP
1.2. Model	j.m.	<b>JX1(3200)</b>	<b>JX1(3600)</b>	<b>JX1(4100)</b>	<b>JX1(4880)</b>
1.3. Rodzaj zasilania		Elektryczny	Elektryczny	Elektryczny	Elektryczny
1.4. Typ operatora		Stojący	Stojący	Stojący	Stojący
1.5. Udźwig	Q <sub>1</sub>	kg	227	227	Δ227
	Q <sub>2</sub>	kg	137	137	137
	Q <sub>3</sub>	kg	136	136	136
1.8. Rozstaw osi	y	mm	1150	1150	1150
<b>Waga</b>					
2.1. Waga wózka (z baterią)		kg			800
2.2. Obciążenie osi z ładunkiem (strona napędowa / strona załadunkowa)		kg			-
2.3. Obciążenie osi bez ładunku (strona napędowa / strona załadunkowa)		kg			370/430
<b>Koła/rolki</b>					
3.1. Rodzaj kół (napędowe/załadunkowe)			PU/Gumowe	PU/Gumowe	PU/Gumowe
3.2. Rozmiar kół napędowych (średnica x szerokość)	mm		Φ230x75	Φ230x75	Φ230x75
3.3. Rozmiar kół załadunkowych (średnica x szerokość)	mm		Φ204x76	Φ204x76	Φ204x76
3.4. Ilość kół (napędowe/załadunkowe)	mm		-	-	-
3.5. Koła, ilość kół napędowych samonastawne (x=koła napędowe)	mm		1x, 2/2	1x, 2/2	1x, 2/2
3.6. Rozstaw przednich kół	b <sub>10</sub>	mm	566	566	566
3.7. Rozstaw tylnych kół	b <sub>11</sub>	mm	724	724	784
<b>Wymiary</b>					
4.1. Wykokość, maszt złożony	h <sub>1</sub>	mm	1510	1590	2080
4.2. Wysokość podnoszenia	h <sub>3</sub>	mm	2950	3350	3850
4.3. Wysokość, maszt rozłożony	h <sub>4</sub>	mm	4540	4940	5970
4.4. Wysokość kratki	h <sub>6</sub>	mm	1590	1670	2120
4.5. Wysokość stanowiska	h <sub>7</sub>	mm	250	250	250
4.6. Całkowita długość	l <sub>1</sub>	mm	1500	1500	1500
4.7. Całkowita szerokość	b <sub>1</sub> /b <sub>2</sub>	mm	800	800	800
4.8. Prześwit	m <sub>2</sub>	mm	50	50	50
4.9. Szerokość przedniego stołu roboczego	mm		800x520	800x520	800x520
4.10. Początkowa wysokość przedniego stołu roboczego	mm		1082	1082	1082
4.11. Wysokość uchwyty sterującego	mm		1010	1010	1010
4.12. Szerokość między platformami	mm		346x660	346x660	346x660
4.13. Całkowita długość z rozłożoną platformą	l <sub>3</sub>	mm	1795	1795	1905
4.14. Szerokość alejki	Ast	mm	2005	2005	2070
4.15. Promień skrętu	Wa	mm	1385	1385	1385
4.16. Wysokość stania operatora	h <sub>12</sub>	mm	3200	3600	4100
<b>Osiągi</b>					
5.1. Prędkość jazdy (z ładunkiem / bez ładunku) (h <sub>12</sub> : 0-520 mm)	km/h		5.5	5.5	5.5
Prędkość jazdy (z ładunkiem / bez ładunku) (h <sub>12</sub> : 520-1940 mm)	km/h		3.7	3.7	3.7
Prędkość jazdy (z ładunkiem / bez ładunku) (h <sub>12</sub> : 1940-2600 mm)	km/h		2.5	2.5	2.5
Prędkość jazdy (z ładunkiem / bez ładunku) (h <sub>12</sub> : 2600-MAX mm)	km/h		1	1	1
5.1.1 Prędkość jazdy do tyłu (z ładunkiem / bez ładunku) (h <sub>12</sub> : 0-520 mm)	km/h		5.5	5.5	5.5
Prędkość jazdy do tyłu (z ładunkiem / bez ładunku) (h <sub>12</sub> : 520-1940 mm)	km/h		3.7	3.7	3.7
Prędkość jazdy do tyłu (z ładunkiem / bez ładunku) (h <sub>12</sub> : 1940-2600 mm)	km/h		2.5	2.5	2.5
Prędkość jazdy do tyłu (z ładunkiem / bez ładunku) (h <sub>12</sub> : 2600-MAX mm)	km/h		1	1	1
5.2. Prędkość podnoszenia (z ładunkiem / bez ładunku)	m/s		0.17/0.21	0.17/0.21	0.17/0.21
5.3. Prędkość opuszczania (z ładunkiem / bez ładunku)	m/s		0.35/0.26	0.35/0.26	0.35/0.26
5.4. Zdolność pokonywania wzniesień	%		0	0	0
5.5. Hamulec			Elektromagnetyczny	Elektromagnetyczny	Elektromagnetyczny
<b>Napęd</b>					
6.1. Moc silnika napędowego 60 min	kW		1.7	1.7	1.7
6.2. Moc silnika podnoszenia przy 15%	kW		2.2	2.2	2.2
6.3. Napięcie baterii	V/Ah		24V/224Ah	24V/224Ah	24V/224Ah
6.4. Waga baterii	kg		163	163	250
<b>Inne</b>					
7.1. Rodzaj silnika napędowego			AC	AC	AC
7.2. Poziom hałasu			74	74	74

WYMIARY: WÓZEK KOMPLETACYJNY EP JX1



Asi-Meriva  
n=200